

Pour approcher la solution d'une équation différentielle ordinaire (EDO) d'ordre 2, on a vu en cours la méthode de "vectorialisation", qui consiste à ramener l'EDO d'ordre 2 en un système de 2 EDO d'ordre 1, puis à appliquer à chacune de ces EDO une méthode d'Euler.

Mais il existe d'autres méthodes. On en propose une ci-après, qui repose sur le résultat suivant.

1. Soit  $x$  une fonction 2 fois dérivable sur un intervalle  $]a, b[$ .

$$\text{Démontrer que, pour tout } t \in ]a, b[ : x''(t) = \lim_{h \rightarrow 0} \left( \frac{x(t+h) - 2x(t) + x(t-h)}{h^2} \right).$$

On utilisera 2 fois une formule de Taylor. Attention : il sera faux de passer par les taux d'accroissement.

### Présentation de la méthode

On s'intéresse ici aux fonctions  $x \in C^2([t_0, t_f], \mathbb{R})$ , solutions d'équations différentielles de la forme :

$$(E_2) \begin{cases} \forall t \in [t_0, t_f], & x''(t) = f(t, x(t), x'(t)) \\ x(t_0) = x_0 \\ x'(t_0) = v_0 \end{cases}$$

où  $f$  est une fonction définie sur  $[t_0, t_f] \times \mathbb{R}$ , continue en la variable  $t$ .

Voici le principe de la méthode dite "aux différences finies" (à pas constant) :

- Comme pour tous les schémas numériques, on "discrétise" l'intervalle  $[t_0, t_f]$  en  $n$  subdivisions régulières

$[t_k, t_{k+1}]$ , où  $t_k = t_0 + kh$ , avec  $h = \frac{t_f - t_0}{n}$  le pas constant de cette discrétisation.

- On définit alors la suite  $(x_k)_{0 \leq k \leq n}$  par : 
$$\begin{cases} x_0 = x(t_0) \\ x_1 = v_0 \times h + x_0 \\ \forall k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket, \frac{x_{k+1} - 2x_k + x_{k-1}}{h^2} = f\left(t_k, x_k, \frac{x_k - x_{k-1}}{h}\right) \end{cases}$$

### Programmation de la méthode numérique

2. Écrire une fonction `euler2DF` de paramètres  $f, x_0, v_0, t_0, t_f$  et  $n$  (conservez l'ordre des variables !) :

- qui construit les tableaux  $Lt = [t_0, \dots, t_n]$  et  $Lx = [x_0, \dots, x_n]$  (avec les notations précédentes) ;
- qui affiche le graphe de la fonction affine par morceaux reliant les points de coordonnées  $(t_k, x_k)$  ;
- qui retourne le tuple  $(Lt, Lx)$ .

3. Proposer une commande qui teste `euler2DF` sur l'exemple classique :

$$(H) \begin{cases} \forall t \in [0, 30], & x''(t) + \sin(x(t)) = 0 \\ x(t_0) = x_0 \\ x'(t_0) = v_0 \end{cases}$$

avec  $x_0 = 3$ ,  $v_0 = 0$  et  $n = 100$ .

4. Soit le problème de Cauchy linéarisé  $(H_L)$  
$$\begin{cases} \forall t \in [0, 30], & x''(t) + x(t) = 0 \\ x(0) = x_0 \\ x'(0) = v_0 \end{cases}$$

- a) Résoudre mathématiquement cette équation différentielle  $(H_L)$ .

- b) On note  $(t, x_0, v_0) \mapsto xL(t, x_0, v_0)$  cette fonction solution.

Donner un script Python permettant de représenter la fonction  $t \mapsto xL(t, 3, 0)$  sur l'intervalle  $[0, 30]$ .

- c) Que peut-on affirmer (même sans avoir les courbes) sur la nature de l'approximation entre  $x$  et  $x_L$ , lorsque  $x_0 = 3$  ?

5. Contrairement à la méthode du cours, on n'obtient pas, par cette méthode, une approximation de la vitesse. Proposer une fonction `vitesseDF`, qui utilise la fonction `euler2DF` et retourne un tableau  $Lv = [v_0, \dots, v_n]$ , tel que, pour tout  $k$ ,  $v_k \approx x'(t_k)$ .