

# Épreuve d'Informatique et Modélisation Banque PT Session 2018

UPSTI

Corrigé édité à partir du fichier .ipynb



```

In [1]: from math import *      # d'après le texte

In [2]: #LT est la liste des temps de mesure
        #LT = [0, 0.2, 0.4, 0.60001, 0.8, 1]
        LTexp = [0.2 * i for i in range(50)]

        #LVexp liste des vitesses mesurées (relevées sur le sujet)
        LVexp = [0.00, 0.57, 2.45, 4.35, 5.52, 6.27, 7.05, 7.61, 8.17,\
                 8.73, 9.17, 9.48, 9.79, 10.11, 10.43, 10.67, 10.90, 11.13, 11.34,\
                 11.57, 11.60, 11.63, 11.67, 11.70, 11.78, 11.88, 11.93, 12.03,\
                 12.13, 12.17, 12.21, 12.24, 12.28, 12.31, 12.35, 12.40,\
                 12.39, 12.33, 12.27, 12.22, 12.17, 12.15, 12.14, 12.14,\
                 12.15, 12.24, 12.19, 12.04, 11.89, 11.73]

```

## 3.1 Analyse du déroulement de la course (20% barème)

### 3.1.1 Détermination de l'instant d'arrivée

Q12a

$$x_{i+1} = x_i + \int_{t_i}^{t_{i+1}} v(t) dt$$

Q12b

$$\int_{t_i}^{t_{i+1}} v(t) dt \simeq \frac{v_{i+1} + v_i}{2} (t_{i+1} - t_i)$$

$$x_{i+1} = x_i + \frac{v_{i+1} + v_i}{2} (t_{i+1} - t_i)$$

Q12c

```

In [3]: def inte(Lv, LT):
        """renvoie la liste des positions estimées, avec des listes"""
        LX = [0]
        for i in range(len(LT)-1):
            LX.append(LX[-1] + (Lv[i + 1] + Lv[i]) / 2 * (LT[i + 1] - LT[i]))
        return LX
        LXexp = inte(LVexp, LTexp)

```

Variante avec numpy

```

In [4]: import numpy as np
        def inte(Lv, LT):
            """renvoie la liste des positions estimées, avec numpy"""
            LV = np.array(Lv)
            return np.concatenate(([0], np.cumsum((LV[1:] + LV[:-1]) / 2 \
            * np.diff(LT))))

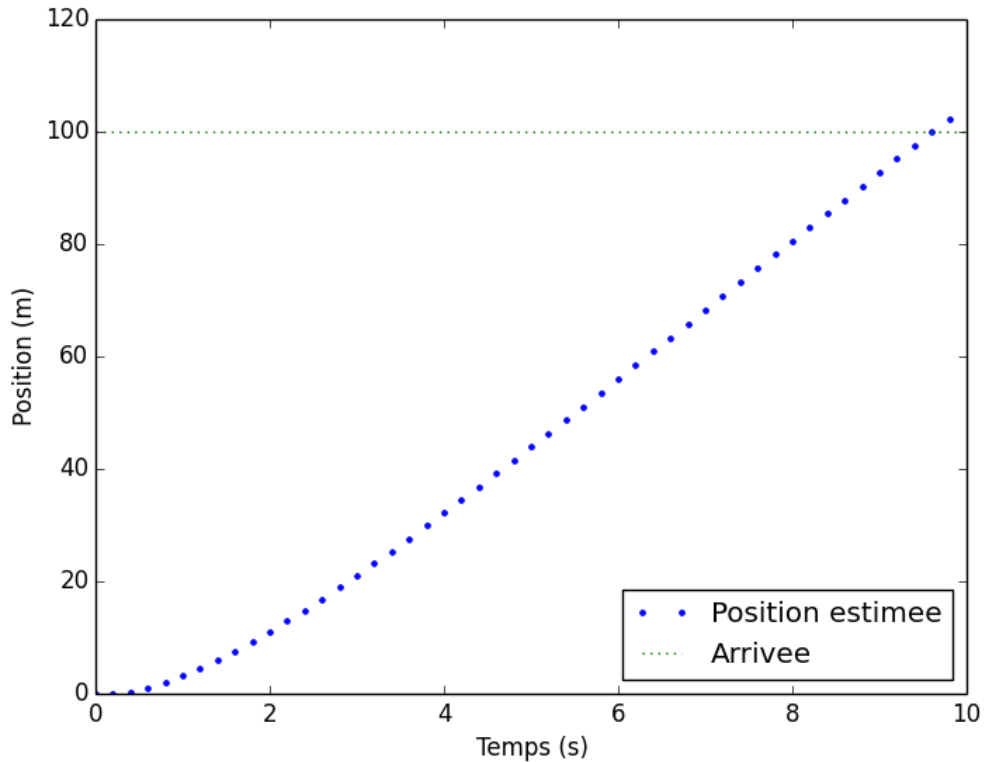
```

Autre variante avec integrate

```
In [5]: from scipy import integrate
def inte2(Lv, LT):
    """renvoie la liste des positions estimées, avec integrate"""
    return np.concatenate(([0], integrate.cumtrapz(Lv, LT)))
```

### Q13

```
In [6]: import matplotlib.pyplot as p
p.figure()
p.plot(LTexp, LXexp, '.')
p.plot([0, 10], [100, 100], ':')
p.xlabel('Temps (s)')
p.ylabel('Position (m)')
p.legend(['Position estimee', 'Arrivee'], loc=4)
p.show()
```



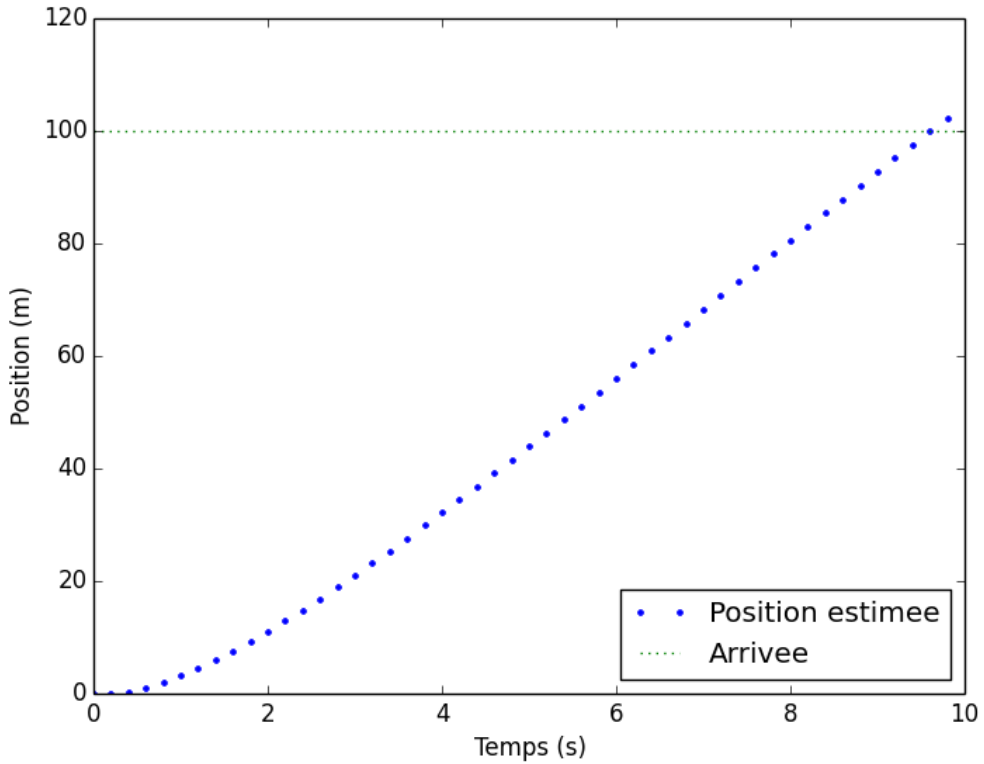
Variante plus propre mais ne correspondant pas à l'annexe du sujet sur la bibliothèque matplotlib :

```
In [7]: #import matplotlib.pyplot as p
p.figure()
p.plot(LTexp, LXexp, '.', label = 'Position estimee')
```

```

p.plot([0, 10], [100, 100], ':', label = 'Arrivee')
p.xlabel('Temps (s)')
p.ylabel('Position (m)')
p.legend(loc=4)
p.show()

```



Q14a

$$d = X_{iA-1} + \frac{X_{iA} - X_{iA-1}}{t_{iA} - t_{iA-1}} \cdot (T - t_{iA-1})$$

$$\Leftrightarrow T = t_{iA-1} + (d - X_{iA-1}) \cdot \frac{t_{iA} - t_{iA-1}}{X_{iA} - X_{iA-1}}$$

Q14b

```

In [8]: def arrivee(LX, LT, d):
        """calcule l'instant d'arrivée à la distance d, par interpolation
        linéaire, avec while"""
        if LX[-1] < d:
            return False
        i = 0

```

```

while LX[i] < d:
    i += 1
return LT[i - 1] + (d - LX[i - 1]) * (LT[i] - LT[i - 1]) / (LX[i] - LX[i - 1])

```

Variante

```

In [9]: def arrivee2(LX, LT, d):
        """calculé l'instant d'arrivée à la distance d, par interpolation
linéaire, avec enumerate"""
        for i, v in enumerate( LX ):
            if v > d:
                return LT[i - 1] + (d - LX[i - 1]) * (LT[i] - LT[i - 1]) /
                    (LX[i] - LX[i - 1])
        return False

```

Q14c

```
In [10]: arrivee(LXexp, LTextp, 100)
```

```
Out[10]: 9.600084674005078
```

### 3.1.2 Délimitation des phases de la course

```

In [11]: def f(LV, LT):
        LY = []
        for k in range(len(LT) - 1):
            LY.append((LV[k + 1] - LV[k]) / (LT[k + 1] - LT[k]))
        return LY

```

Q15

Lorsqu'on applique la fonction f aux listes LVexp et LTextp on estime l'accélération par dérivation numérique de la vitesse. La dérivée  $\frac{dv}{dt}$  est approximée par le taux d'accroissement :

$$\frac{dv(t_i)}{dt} \simeq \frac{v_{i+1} - v_i}{t_{i+1} - t_i}$$

Q16a

La longueur de f(LVexp,LTextp) vaut  $n - 1$ .

Q16b

```

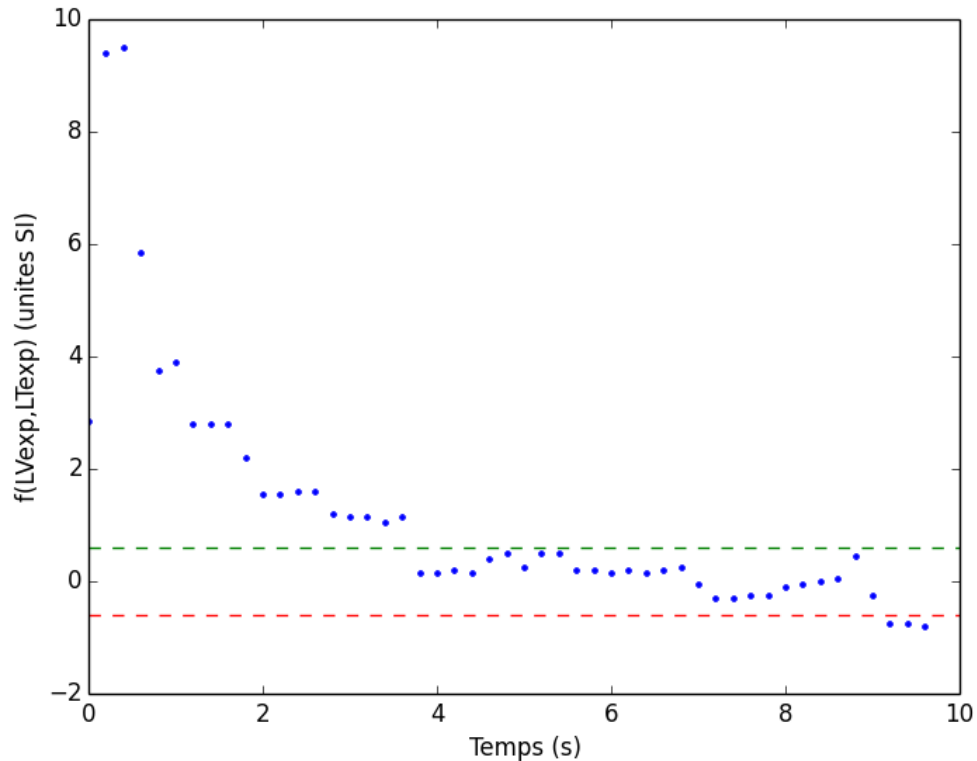
In [13]: p.figure()
        p.plot(LTextp[:-1], f(LVexp, LTextp), '.') # on a enlevé la dernière valeur de LTextp
        '''Pour avoir la figure du sujet''' # pour avoir le même nombre de points
        LY = f(LVexp, LTextp)
        moyenne = sum(LY) / len(LY)

```

```

    #variante    moyenne = np.array(LY).mean()
borne = 0.5 * moyenne
p.plot([0, 10], [borne, borne], '--')
p.plot([0, 10], [-borne, -borne], '--')
p.xlabel('Temps (s)')
p.ylabel('f(LVexp,LTexp) (unites SI)')
p.show()

```



## Q17

```

In [16]: def instants(LY, LT):
    """renvoie le temps de début de la phase à vitesse constante, et le temps de
    début de la phase de décélération"""
    i = 0
    moyenne = sum(LY) / len(LY)
    #variante    moyenne = np.array(LY).mean()
    borne = 0.5 * moyenne
    while (abs(LY[i]) > borne) and (i < len(LY)):    # tant qu'on est pas rentré dans
        i += 1    # le tube ni allé à la fin
    if i == len(LY):    # on a été à la fin sans rentrer dans le tube
        vcons = -1

```

```

else:
    # on est rentré dans le tube avant d'avoir été à la fin
    vcons = LT[i] # i est le premier indice pour lequel on est dedans

j = len(LY) - 1 # on prend le dernier indice
while (LY[j] < -borne) and (j > 0): # Tant qu'on est au dessus de la borne inf
    j = j - 1 # du tube et qu'on est pas remonté au début
if j == len(LY) - 1: # on est arrivé au début sans trouver
    vdec = -1
else: # on est sorti par en dessous du tube
    vdec = LT[j + 1]

return vcons, vdec

```

```

In [16]: instants(f(LVexp, LTexp), LTexp[:-1]) # on enlève la dernière valeur
                                                de LTexp

```

```

Out[16]: (3.8000000000000003, 9.200000000000001)

```

```

In [17]: np.array(f(LVexp,LTexp)).mean()

```

```

Out[17]: 1.1969387755102041

```

## Q18

L'algorithme est constitué de 2 boucles successives qui s'exécutent au maximum  $n$  fois. La complexité est donc linéaire, en  $\mathcal{O}(n)$  si la liste LY est de longueur  $n$

## 3.2 Modélisation dynamique de la course (15% du barème total)

$$a(t) = A + Bv(t) + Cv(t)^2$$

### 3.2.1 Identification et validation du modèle

#### Q19

```

In [18]: #import numpy as np
        LAexp = f(LVexp, LTexp)
        P = np.polyfit(LVexp[:-1], LAexp, 2)
        C, B, A = P[0], P[1], P[2]

```

#### Q20a

Méthode d'Euler explicite

$$v_{i+1} = v_i + a_i \cdot (t_{i+1} - t_i) = v_i + (A + B \cdot v_i + C \cdot v_i^2) \cdot (t_{i+1} - t_i)$$

## Q20b

```
In [19]: def simu(LT, P):  
    """Renvoie la liste des vitesse simulées instant de LT"""  
    v0 = 0  
    v = v0  
    V = [v0]  
    for i in range(len(LT) - 1):  
        v += (P[2] + P[1] * v + P[0] * v**2) * (LT[i + 1] - LT[i])  
        V.append(v)  
    return V
```

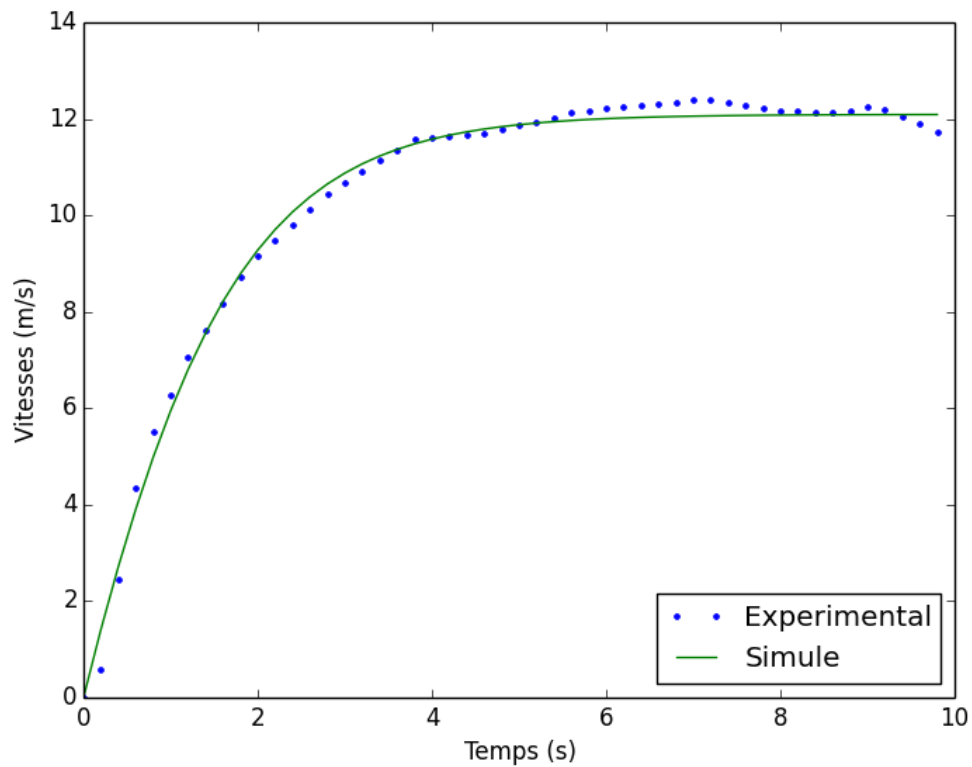
### Variante numpy

```
In [20]: def simu2(LT, P):  
    """Renvoie l'array des vitesse simulées instant de LT"""  
    n = len(LT)  
    V = np.zeros(n)  
    v0 = 0      # inutile ici  
    V[0] = v0   # vu qu'on a une CI nulle  
    for i in range(n - 1): # pas besoin de remplir la première  
        V[i+1] = V[i] + (P[2] + P[1] * V[i] + P[0] * V[i]**2) * \  
            (LT[i + 1] - LT[i])  
    return V
```

### Tracé

```
In [23]: p.figure()  
    p.plot(LTexp, LVexp, '.', label='Experimental')  
    p.plot(LTexp, simu(LTexp, P), '-', label='Simule')  
    p.xlabel('Temps (s)')  
    p.ylabel('Vitesses (m/s)')  
    p.legend(loc=4)  
    p.show()
```





```
In [24]: LVsim = simu(LTexp, P)
         N, D = 0, 0
         for i in range(len(LVexp)):
             N = N + (LVsim[i] - LVexp[i])**2
             D = D + LVexp[i]**2
         print(sqrt(N/D))
```

0.02185697038830751

### Q21

La quantité affichée est :

$$\sqrt{\frac{\sum_{i=0}^{n-1} (v_{sim}(i) - v_{exp}(i))^2}{\sum_{i=0}^{n-1} (v_{exp}(i))^2}}$$

On évalue la racine du rapport entre l'écart au carré entre les deux estimations et la mesure expérimentale au carré prise pour référence.

### 3.2.2 Exploitation du modèle pour estimer les efforts sur le coureur

$$a_i = f_i + P_1 v_i + P_0 v_i^2$$

#### Q22

Dans la boucle for, les  $k^{\text{ème}}$  composantes des listes n'existent pas, les listes sont à ce moment d'indice maximum  $k - 1$

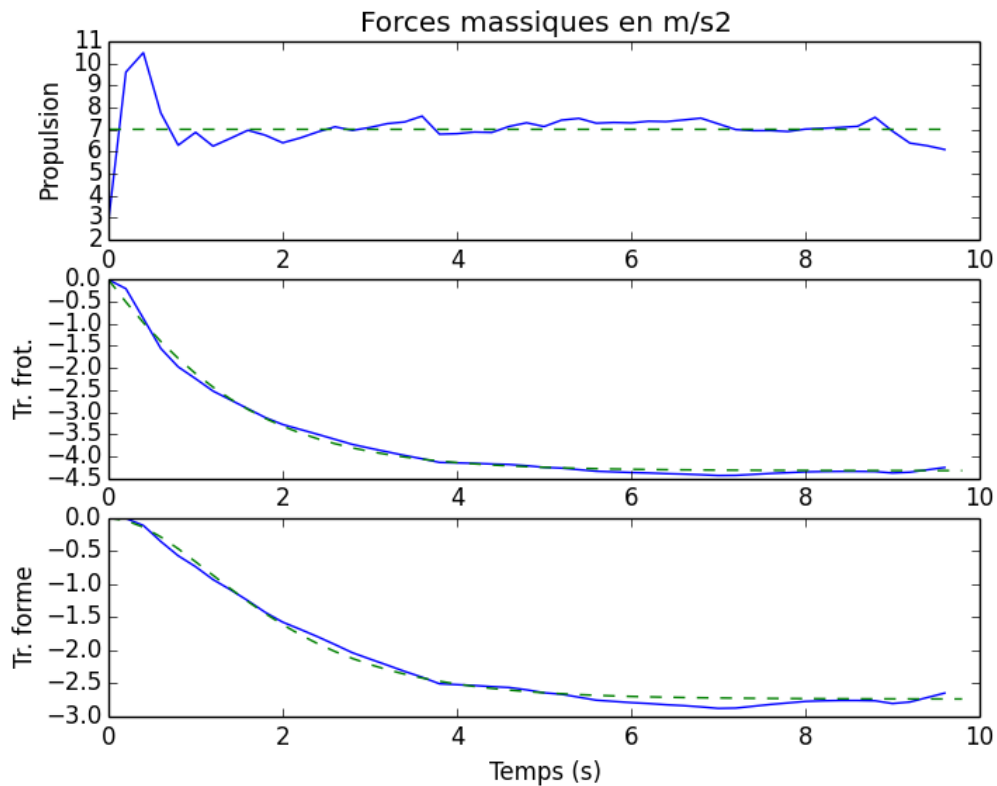
```
In [84]: #Modifications proposées
def composantes(LV, LA, P):
    a, b = P[0], P[1]
    LA0, LA1, LA2 = [], [], []
    for k in range(len(LA)):
        LA2.append(a*LV[k]**2 )
        LA1.append(b*LV[k])
        LA0.append(LA[k] - LA1[k] - LA2[k])
    return (LA0, LA1, LA2)

# la solution LA1 = LA1 + b*LV[k] fonctionne mais est
# moins rapide et coûteuse en mémoire sur des listes,
# elle serait à utiliser sur un array
```

Les 3 composantes recherchées sont données dans cet ordre :

1.  $f_i$ , force massique de propulsion ;
2.  $P_1 v_i$ , force de traînée de frottement ;
3.  $P_0 v_i^2$ , force de traînée de forme.

```
In [26]: LA0exp, LA1exp, LA2exp = composantes(LVexp, LAexp, P)
p.figure()
p.subplot(311)
p.plot(LTexp[:-1], LA0exp, '-')
p.plot([0, LTexp[-2]], [A, A], '--' )
p.ylabel('Propulsion')
p.title('Forces massiques en m/s2')
p.subplot(312)
p.plot(LTexp[:-1], LA1exp, '-')
p.plot(LTexp, B * np.array(simu(LTexp, P)), '--' )
p.ylabel('Tr. frot.')
p.subplot(313)
p.plot(LTexp[:-1], LA2exp, '-')
p.plot(LTexp, C * np.array(simu(LTexp, P))**2, '--' )
p.ylabel('Tr. forme')
p.xlabel('Temps (s)')
p.show()
```



### 3.2.3 Bilan énergétique de la course

$$W = \int_0^T a(t)v(t)dt$$

Q23

```
In [27]: def travail(LA, LV, LT, t):
         """Calcul du travail massique de la 'force'"""
         w, i = 0, 0
         while LT[i] < t:
             w += (LT[i + 1] - LT[i]) * LA[i] * LV[i]
             i += 1
         return w

In [28]: w1 = travail(LA0exp, LVexp, LTex, arrivee(LXexp, LTex, 100))
         w2 = travail(LA1exp, LVexp, LTex, arrivee(LXexp, LTex, 100))
         w3 = travail(LA2exp, LVexp, LTex, arrivee(LXexp, LTex, 100))
         print("Pour le 100 m d'Usain Bolt, on obtient un travail massique de "\
               +str(round(w1,0)) + " J/kg pour la propulsion,\n"\
               +str(round(w2,0)) + " J/kg pour la traînée de frottement et "\
               +str(round(w3,0)) + " J/kg pour la traînée de forme")
```

Pour le 100 m d'Usain Bolt, on obtient un travail massique de 715.0 J/kg pour la propulsion, -407.0 J/kg pour la traînée de frottement et -245.0 J/kg pour la traînée de forme

### 3.3 Stockage et mise en forme des données (25% du barème total)

#### 3.3.1 Mise en oeuvre de la base de données

##### Q24

Chaque coureur ne participe qu'une fois à chaque épreuve, le couple {id\_coureur, id\_epreuve} est unique et peut donc constituer une clé primaire.

##### Q25

```
SELECT nom, date FROM epreuves WHERE distance = 100
```

##### Q26

Le requête proposée donne la liste des instants d'arrivée, instants initiaux de la phase à vitesse constante, instants initiaux de la phase de décélération et travaux massiques pour tous les "100 m" enregistrés courus en moins de 12 s.

##### Q27

```
SELECT c.nom, c.prenom, e.nom, e.date, p.temps FROM coureurs c JOIN performances AS p ON c.id = p.id_coureur JOIN epreuves AS e ON p.id_epreuve = e.id WHERE distance = 100
```

#### 3.3.2 Traitement des données récupérées

In [29]: # Pour tester les fonctions suivantes

```
T = [['Bolt', 'Usain', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 9.58],\
     ['Gay', 'Tyson', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 9.71],\
     ['Powell', 'Asafa', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 9.84],\
     ['Bailey', 'Daniel', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 9.93],\
     ['Thompson', 'Richard', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 9.98],\
     ['Chambers', 'Dwain', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 10.00],\
     ['Burns', 'Marc', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 10.00],\
     ['Patton', 'Darvis', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 10.33],\
     ['Bolt', 'Usain', 'finale 100 m JO 2012', '2012-08-05', 9.63],\
     ['Blake', 'Yohan', 'finale 100 m JO 2012', '2012-08-05', 9.75],\
     ['Gatlin', 'Justin', 'finale 100 m JO 2012', '2012-08-05', 9.79],\
     ['Bailey', 'Ryan', 'finale 100 m JO 2012', '2012-08-05', 9.88],\
     ['Churandy', 'Martina', 'finale 100 m JO 2012', '2012-08-05', 9.94],\
     ['Thompson', 'Richard', 'finale 100 m JO 2012', '2012-08-05', 9.98],\
     ['Powell', 'Asafa', 'finale 100 m JO 2012', '2012-08-05', 11.99],\
     ['Blake', 'Yohan', 'finale 100 m championnats du monde 2011', '2011-08-28', 9.92],\
     ['Dix', 'Walter', 'finale 100 m championnats du monde 2011', '2011-08-28', 10.05],\
     ['Collins', 'Kim', 'finale 100 m championnats du monde 2011', '2011-08-28', 10.10]]
```

```

['Lemaitre', 'Christophe', 'finale 100 m championnats du monde 2011', '2011-08-28',
['Bailey', 'Daniel', 'finale 100 m championnats du monde 2011', '2011-08-28', 10.2
['Vicaut', 'Jimmy', 'finale 100 m championnats du monde 2011', '2011-08-28', 10.27
['Carter', 'Nesta', 'finale 100 m championnats du monde 2011', '2011-08-28', 10.95
['Bolt', 'Usain', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11', 9.77],\
['Gatlin', 'Justin', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11', 9.85
['Carter', 'Nesta', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11', 9.95]
['Bailey-Cole', 'Kemar', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11',
['Ashmeade', 'Nickel', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11', 9.
['Rodgers', 'Mike', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11', 10.04
['Lemaitre', 'Christophe', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11'
['Dasaolu', 'James', 'finale 100 m championnats du monde 2013', '2013-08-11', 10.2

```

### 3.3.2.1 Evolution des performances au fil du temps

Q28

```

In [30]: import datetime
         def nb_jours(date1, date2): # cette fonction n'est pas demandée
                                     dans le sujet
                                     """Renvoie le nombre entier de jours séparant les deux dates"""
         date1 = str(date1[0])+"-"+str(date1[1])+"-"+str(date1[2])
         date2 = str(date2[0])+"-"+str(date2[1])+"-"+str(date2[2])
         DATETIME_FORMAT = "%Y-%m-%d"
         from_dt = datetime.datetime.strptime(date1, DATETIME_FORMAT)
         to_dt = datetime.datetime.strptime(date2, DATETIME_FORMAT)
         timedelta = to_dt - from_dt
         diff_day = timedelta.days
         return diff_day

```

```

In [31]: def performances(nom, prenom, T):
         jours = []
         temps = []
         date0 = [2000, 1, 1]
         for i in range(len(T)):
             if T[i][0].lower() == nom.lower() and \
                 T[i][1].lower() == prenom.lower():
                 annee, mois, jour = T[i][3].split('-')
                 date = [int(annee), int(mois), int(jour)]
                 jours.append(nb_jours(date0, date))
                 temps.append(T[i][4])
         return (jours, temps)

         print(performances('bolt', 'usain', T))

```

```

([3515, 4600, 4971], [9.58, 9.63, 9.77])

```

### 3.3.2.2 Extraction des dix meilleurs temps

Q29

```
In [32]: def top10(T):
          for k in range(10):
              mini = T[k][4]
              for i in range(k + 1, len(T)):
                  if T[i][4] < mini:
                      temp = T[k]
                      T[k] = T[i]
                      T[i] = temp
                      mini = T[k][4]
          return T[:10]

          print(top10(T))
```

```
[['Bolt', 'Usain', 'finale 100 m championnats du monde 2009', '2009-08-16', 9.58], ['Bolt', 'Usa
```

Q30a

La complexité est en  $\mathcal{O}(n)$ , on réalise 10 boucles de  $n$  boucles, soit  $10n$  boucles.

Q30b

Les algorithmes de tri performants ont une complexité en  $\mathcal{O}(n \log n)$ , pour un  $n$  grand ils sont donc moins rapides qu'une recherche des 10 plus petites valeurs.

Q30c

Le tri par sélection de l'ensemble de la liste a une complexité en  $\mathcal{O}(n^2)$ . Il est donc moins performant que les tris proposés si l'on trie toute la liste.